JP2001270450

Publication Title:

ELECTRIC POWER STEERING DEVICE

Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an electric power steering device enhancing the rate of meshing between the worm and worm wheel of a speed reduction mechanism to lower the surface pressure of tooth contact parts for enhanced durability, while eliminating the need to enlarge the modules of teeth as an output is enhanced.

SOLUTION: This electric power steering device includes the worm 71a operating in conjunction with the rotating shaft 60 of a steering assisting motor 6, and the worm wheel 72a meshing with the worm 71a and attached to a steering shaft 4, and assists steering through the rotation of the motor 6. The number of threads on the worm 71a is 3.

Data supplied from the esp@cenet database - http://ep.espacenet.com

This Patent PDF Generated by Patent Fetcher(TM), a service of Stroke of Color, Inc.

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-270450 (P2001-270450A)

(43)公開日 平成13年10月2日(2001.10.2)

(51) Int.Cl.7	識別記号	FI		テーマコード(参考)
B 6 2 D	5/04	B 6 2 D	5/04	3 D 0 3 3
F16H	1/16	F16H	1/16	Z 3J009

審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全 10 頁)

		來簡重審	未請求 請求項の数3 OL (全 10 負)			
(21)出願番号	特顧2000-89968(P2000-89968)	(71)出願人	000001247 光洋精工株式会社			
(22)出顯日	平成12年3月28日(2000.3.28)	大阪府大阪市中央区南船場3丁目5番8号				
		(72)発明者	(72) 発明者 喜多見 悦郎 大阪府大阪市中央区南船場三丁目 5 番 8 号 光洋精工株式会社内			
		(72)発明者	村上 裕昭 大阪府大阪市中央区南船場三丁目5番8号 光祥精工株式会社内			
		(74)代理人	100078868 弁理士 河野 登夫			
			具数百斤钟之			

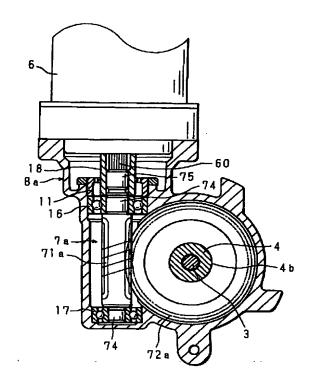
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 電動パワーステアリング装置

(57)【要約】

【課題】 減速機構のウォーム及びウォームホイールの 噛合い率が向上し、歯接触部の面圧が下がり、耐久性が 向上し、高出力化に対応して、歯のモジュールを大きく する必要がない電動パワーステアリング装置の提供。

【解決手段】 操舵補助用のモータ6の回転軸60に連動するウォーム71a、及びこのウォーム71aと噛合し、操舵軸4に取付けられたウォームホイール72aを備え、モータ6の回転により操舵補助する電動パワーステアリング装置。ウォーム71aは、その条数が3である構成である。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 操舵補助用のモータの回転軸に連動する ウォーム、及び該ウォームと噛合し、操舵軸に取付けら れたウォームホイールを備え、前記モータの回転により 操舵補助する電動パワーステアリング装置において、 前記ウォームは、その条数が3であることを特徴とする 電動パワーステアリング装置。

【請求項2】 前記ウォーム及びウォームホイールのモ ジュールは、該ウォームの条数が2である場合より小さ くしてある請求項1記載の電動パワーステアリング装

【請求項3】 前記ウォームは、前記回転軸に連結する 連結部と、前記ウォーム及びウォームホイールを収納す るハウジングに回転可能に支持される軸部との他は歯切 してある請求項1又は2記載の電動パワーステアリング 装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、操舵補助用のモー タの回転に連動するウォーム及びこのウォームと噛合 し、操舵軸に取付けられたウォームホイールを備え、モ ータの回転により操舵補助する電動パワーステアリング 装置の改良に関するものである。

[0002]

【従来の技術】図11は、従来の電動パワーステアリン グ装置の構成例を示す断面図である。この電動パワース テアリング装置は、操舵輪1に連なる第1操舵軸2と、 この第1操舵軸2及び第1操舵軸2にトーションバー3 を介して連結された第2操舵軸4の回転方向への相対変 位量により、操舵トルクを検出するトルクセンサ5と、 このトルクセンサラの検出結果に基づいて駆動される操 舵補助用のモータ6の出力軸に繋がり、この出力軸の回 転を減速して第2操舵軸4に伝達するウォーム71及び ウォームホイール72を有する減速機構7とを備えてい る。ウォームホイール72は、合成樹脂製の歯部を有し ている。

【0003】図12は、減速機構7及びモータ6の構成 例を示す部分断面図である。減速機構7は、モータ6の 出力軸60に連結される連結部75を有し、その条数が 2条であるウォーム71と、第2操舵軸4の嵌合部4b に固定されるウォームホイール72とを備え、これらウ オーム71及びウォームホイール72の噛合により、モ ータ6の出力軸60の回転を減速して第2操舵軸4に伝 達し、この第2操舵軸4から等速ジョイントを経て舵取 機構へ伝達するようにしてある。

【0004】ウォーム71は、第2操舵軸4の軸芯と交 叉するように配置され、その両端の軸部74が第1下軸 受16及び第2玉軸受17を介して、ハウジング8内に 回転可能に支持されており、また、連結部75が継筒1 8の内面にスプライン嵌合されてモータ6の出力軸60

に連結され、出力軸60の回転に連動するようになって

【0005】図13は、減速機構7のウオーム71の外 観例を示す正面図である。このウオーム71は、上述し たように、その条数が2条であり、モータ6の出力軸6 0(図12)(回転軸)に連結する連結部75と、ハウ ジング8に第1玉軸受16及び第2玉軸受17(図1 2)を介して、回転可能に支持される各軸部74と、歯 切されウォームホイール72と噛合う噛合部76と、噛 合部76及び各軸部74間に設けられた各くびれ部73 とを備えている。くびれ部73は、噛合部76が歯切さ れる際の工具 (ダイス) の逃げとして設けられる。

[0006]

【発明が解決しようとする課題】従来の電動パワーステ アリング装置では、小さな容積で大きな減速比を得るこ とが出来る為、上述したように、減速機構7にウオーム 71及びウォームホイール72を採用している。ウオー ム71は、モータ6の出力トルク、歯の強度、ウォーム ホイール72の歯数により必要とされる容積及び製造の 容易さ等の理由により、その条数を2とされ、これに伴 い、モジュールは、必要とされるギヤ比及び出力トルク 等に応じて、例えば、2.0、2.5等のように定めら れている。これは、ウォームホイール72の歯部が合成 樹脂製となっても、見直されることはなかった。

【0007】近時、より大型の車両にも電動パワーステ アリング装置を搭載することが望まれているが、それに 伴い、電動パワーステアリング装置のさらなる高出力化 が必要とされている。このようなさらなる高出力化に対 して、従来のウオームの条数を2とする仕様を前提とす る場合、耐久性及び歯強度を向上させる為に、従来の例 えば、2.0、2.5等の歯のモジュールを、より大き くする必要があるが、従来の歯精度を維持して歯のモジ ュールを2.5より大きくするには、工作設備、ツール 及び検査設備において、さらなる精度の向上及び大型化 が必要となり、設備コスト及び製造コストが増加すると いう問題がある。

【0008】また、従来の電動パワーステアリング装置 では、耐久性を確保する為に、歯部が合成樹脂製である ウォームホイールになじみを実施しているが、歯のモジ ュールを2.5より大きくして、なじみを実施し、柔軟 性を得て従来同様の耐久性を得る為には、過大な負荷ト ルクが必要となり、その為の設備を新設しなければなら ない。また、歯のモジュールを2.5より大きくし、設 備を新設して、なじみを実施しても、歯精度を従来のよ うに維持出来ず、バラツキが大きくなるという問題があ る。本発明は、上記問題点を解決することができる電動 パワーステアリング装置を提供することを目的とする。

[0009]

【課題を解決するための手段及び発明の効果】本発明の 発明者は、上記問題点を解決する為、ウオームの条数も 含めて、仕様の見直しを行い、ウオームの条数を3とした場合も、実験及びFEM (Finite Element Method ; 有限要素法)解析等により種々検討した。従来は、上述したように、高出力化に対して、耐久性及び歯強度を向上させる為に、歯のモジュールを大きくする必要があると考えられていた。従って、ウオームの条数を3とした場合、ウォームホイールの歯数は1.5倍になるので、少なくとも、それに応じて全体の容積も増大させる必要があると考えられていた。

【0010】ところが、ウオームの条数を3とし、全体の容積が従来と同程度になるように、条数が2である場合よりも小さい歯のモジュールを選択した場合、ウォームホイールの歯が、合成樹脂製であることから撓み易くなって、ウォーム及びウォームホイールの噛合い率が向上し、歯の接触面積が増加した。その為、歯接触部の面圧が下がるので、歯のモジュールを小さくしたにも拘らず、耐久性が向上し、歯強度にも問題がないことが判明した。

【0011】具体的には、図5に示すように、従来の、 条数が2、モジュールが2.5である場合に対して、条 数を3、モジュールを1.65とした場合、従来の噛合 い率(接触弧の長さを円ピッチで割った値、インボリュ ート歯車の場合には、かみあい長さを法線ピッチで割っ た値) 2~3に対して、噛合い率が3~4となり、従来 の最大歯面圧力が348.7MPaに対して、最大歯面 圧力が267.0MPaとなり低下した。その為、モジ ュールを約30%小さくすることが出来ると共に、その 他の仕様は同程度に維持することが出来た。また、図6 (b)の解析結果に示すように、高出力化に十分対応す ることが可能である。尚、ウオームの条数をさらに増加 させた場合、ウォームホイールの歯数がさらに増加する と共に、ウォームホイールの歯をこれより小さくすると 強度にも影響することから、全体容積の増加は避けられ ず、また、工作設備、ツール及び検査設備において、精 度の向上が必要となり、設備コスト及び製造コストが増 加すると考えられる。

【0012】第1発明に係る電動パワーステアリング装置は、操舵補助用のモータの回転軸に連動するウォーム、及び該ウォームと噛合し、操舵軸に取付けられたウォームホイールを備え、前記モータの回転により操舵補助する電動パワーステアリング装置において、前記ウォームは、その条数が3であることを特徴とする。

【0013】この電動パワーステアリング装置では、操舵補助用のモータの回転軸に連動するウォーム、及びこのウォームと噛合し、操舵軸に取付けられたウォームホイールを備え、モータの回転により操舵補助する。ウォームは、その条数が3であるので、ウォーム及びウォームホイールの噛合い率が向上し、歯接触部の面圧が下がり、耐久性が向上する。その為、高出力化に対応して、歯のモジュールを大きくする必要がない。図14は、ウ

オームホイールの歯厚と面圧との関係を示すグラフであり、歯厚が小さくなるに従って合成樹脂製の歯部が撓み易くなって面圧が下がることを示している。図15は、3条ウォームと2条ウォームとにおける、ウォームホイール外径に対する、適用可能な最大アシストトルクを示すグラフであり、ウォームホイール外径が同一であれば、3条ウォームの方が2条ウォームより、上記最大アシストトルクは10Nm以上大きいことを示している。【0014】第2発明に係る電動パワーステアリング装置は、前記ウォーム及びウォームホイールのモジュールは、該ウォームの条数が2である場合より小さくしてあることを特徴とする。

【0015】この電動パワーステアリング装置では、ウォーム及びウォームホイールのモジュールを、ウォームの条数が2である場合より小さくしてあるので、ウォームの条数を3にしたにも関わらず、ウォーム及びウォームホイール全体を従来と同程度の大きさのハウジングに収納することが出来、歯精度を従来と同程度に維持することが容易であり、また、合成樹脂製であるウォームホイールの歯が撓み易くなり、歯接触部の面圧が下がると共に、耐久性が向上する。

【0016】第3発明に係る電動パワーステアリング装置は、前記ウォームは、前記回転軸に連結する連結部と、前記ウォーム及びウォームホイールを収納するハウジングに回転可能に支持される軸部との他は歯切してあることを特徴とする。

【0017】この電動パワーステアリング装置では、ウォームが、回転軸に連結する連結部と、ウォーム及びウォームホイールを収納するハウジングに回転可能に支持される軸部との他は歯切してあるので、従来のくびれ部73があるウォームに比較して、ウォームの軸方向のウォームホイールとの噛合う長さを確保することが出来、軸方向寸法を短縮させることが出来る。

[0018]

【発明の実施の形態】以下に、本発明をその実施の形態 を示す図面に基づいて説明する。

実施の形態1.図1は、本発明に係る電動パワーステアリング装置の実施の形態の構成を示す断面図である。この電動パワーステアリング装置は、操舵輪1に繋がる第1操舵軸2と、この第1操舵軸2及び第1操舵軸2にトーションバー3を介して連結された第2操舵軸4の相対回転変位量により、操舵トルクを検出するトルクセンサ5と、第2操舵軸4の回転を舵取機構に伝達する等速ジョイント(図示せず)とを備えている。

【0019】この電動パワーステアリング装置は、また、トルクセンサ5の検出結果に基づき駆動される操舵補助用のモータ6の回転に連動し、この回転を減速して第2操舵軸4に伝達するウォーム71a及びウォームホイール72aを有する減速機構7aと、第1操舵軸2を取り囲んで支持する第1軸ハウジング9及び第2軸ハウ

ジング10と、トルクセンサ5及び減速機構7aが収納 されるハウジング8aと、第1軸ハウジング9を車体に 取付ける取付ブラケット12とを備えている。ハウジン グ8 aにはモータ6が取付けられており、また、第1軸 ハウジング9の他端部は、第2軸ハウジング10の一端 部に軸長方向の相対移動が可能なように嵌合してある。 ウォームホイール72aは、歯部が合成樹脂製である。 【0020】第1操舵軸2は、一端部に操舵輪1が取付 けられ、中間部が軸受13を介して円筒状の第1軸ハウ ジング9に支持された筒状の第1軸体2aと、この第1 軸体2aの他端部に相対回転が不能であり、軸長方向へ の移動が可能に嵌合された棒状の第2軸体2bと、この 第2軸体2bにダウエルピン2cにより連結された筒状 の第3軸体2dとを備えており、第1軸体2a及び第2 軸体2b間に、車両が衝突した際に、運転者から操舵輪 1に作用する衝撃エネルギーを吸収する合成樹脂製の衝 撃エネルギー吸収体2eが設けてあり、また、第3軸体 2dと第2操舵軸4との間に、上述したトルクセンサ5 を配置している。

【0021】また、第2操舵軸4は、筒状に形成されており、一端部が、第2軸体2bの他端部にダウエルピン2cにより連結されているトーションバー3の他端部に嵌合され、ダウエルピン4aにより連結されている。第2操舵軸4の軸長方向中間部は、一対の軸受14,15を介してハウジング8aに回転が可能に支持されており、また、これら軸受14,15間の嵌合部4bに、ウォームホイール72aが嵌合固定されている。

【0022】図2は、減速機構7a及びモータ6の構成例を示す部分断面図である。この減速機構7aは、モータ6の出力軸60に連結される連結部75を有し、その条数が3条であるウォーム71aと、第2操舵軸4の嵌合部4bに固定されるウォームホイール72aとを備え、これらウォーム71a及びウォームホイール72aの噛合により、モータ6の出力軸60の回転を減速して第2操舵軸4に伝達し、この第2操舵軸4から等速ジョイントを経て舵取機構へ伝達するようにしている。

【0023】ウォーム71aは、第2操舵軸4の軸芯と 交叉するように配置され、その両端の軸部74が第1玉軸受16及び第2玉軸受17を介してハウジング8a内 に回転が可能に支持されており、また、一端部が継筒18の内面にスプライン嵌合されてモータ6の出力軸60 に連結されている。

【0024】図3は、減速機構7aのウオーム71aの外観例を示す正面図である。このウオーム71aは、上述したように、その条数が3条であり、モータ6の出力軸60(図2)(回転軸)に連結する連結部75と、ハウジング8aに第1玉軸受16及び第2玉軸受17(図2)を介して、回転可能に支持される各軸部74と、各軸部74間に設けられて歯切され、ウォームホイール72aと噛合う噛合部76aとを備えている。

【0025】減速機構7aのウオーム71a及びウォームホイール72aは、ウオーム71aの条数が3である為、ウォームホイール72aの歯数が、図4に示すように、ウオームの条数が2条である従来例の参考1のウォームホイールの歯数に比較して1.5倍必要であり、本来なら、そのハウジングの大きさもそれに応じて大きくなる筈である。しかし、ウオーム71a及びウォームホイール72aは、参考1のウオーム及びウォームホイールのモジュール2.5に対して、モジュールを1.65と小さくしてあるので、ギヤ比及びギヤ芯間距離(ウオーム71aの軸芯とウォームホイール72aの軸芯との間の距離)が、参考1のそれらと同程度となり、ハウジングの大きさも同程度にすることが出来る。

【0026】図5は、ウオーム71a及びウォームホイール72aの、ウオーム71aの条数が3であり、モジュールが1.65である場合の、実験的に求めた仕様と、従来例のウオームの条数が2条であり、モジュールが2.5である参考1の仕様及びモジュールが2.0である参考2の仕様とを比較した一覧表である。噛合い率及び最大歯面圧力は、後述するFEM(Finite Element Method;有限要素法)解析により求めた。ウオーム71aの条数が3である場合、噛合い率が良いので、最大歯面圧力が低くなり、モジュールを小さくすることが出来ると共に、その他の仕様は同程度に維持出来ることが判る。参考2では、ウオームの条数を従来通り2条として、モジュールを小さくした場合、噛合い率が改善されないので、モータ出力トルクを小さくしなければならないことが判る。

【0027】図6は、ウオーム71a及びウォームホイール72aの、ウオーム71aの条数が3であり、モジュールが1.65である場合及び上述した参考1.2の場合の、それぞれの噛合い率及び最大歯面圧力を、FE M解析により求めたときの負荷条件(a)及びその解析結果(b)を示す各一覧表である。ウオーム71aの条数が3であり、モジュールが1.65である場合、ウオーム71a及びウォームホイール72aの接触面は、図7の中間点(a)から、僅かに左回転させたとき

(b)、僅かに右回転させたとき(c)のそれぞれに示すように、噛合い率は3~4となり、接触面積が大きくなるので、負荷を大きく掛けることが出来る。これは、ウォームホイール72aのモジュールを小さくし、ウォームホイール72aの歯が撓み易くなっている為である

【0028】参考1の、ウオームの条数が2であり、モジュールが2.5である場合、ウオーム及びウォームホイールの接触面は、図8の中間点(a)から、僅かに左回転させたとき(b)、僅かに右回転させたとき(c)のそれぞれに示すように、噛合い率は2~3となり、接触面積が小さいので、大きな負荷を掛けることは出来ない。これは、ウォームホイールのモジュールが大きいの

で、歯の剛性が大きく撓み難い為である。

【QO29】参考2の、ウオームの条数が2であり、モジュールが2.0である場合、ウオーム及びウォームホイールの接触面は、図9の中間点(a)から、僅かに左回転させたとき(c)のそれぞれに示すように、噛合い率は2~3となり、接触面積は中間的な値となるので、中程度の負荷を掛けることが出来る。これは、ウォームホイールのモジュールが小さいので、それに応じて歯が撓み易くなっている為である。

【0030】図10は、電動パワーステアリング装置の 減速機構及びモータの構成例を示す正面部分断面図

(a)及び側面部分断面図(b)である。この減速機構107は、モータ6の出力軸(図示せず)に連結されたウォーム171と、第2操舵軸4の嵌合部4bに固定されるウォームホイール172とを備え、これらウォーム171及びウォームホイール172の噛合により、モータ6の回転を減速して第2操舵軸4に伝達し、この第2操舵軸4から等速ジョイント(図示せず)を経て舵取機構へ伝達するようにしている。ウォームホイール172は、歯部が合成樹脂製である。

【0031】ウォーム171は、第2操舵軸4の軸芯と 交叉するように配置され、その両端の軸部が軸受116 及び軸受117を介してハウジング8b内に回転が可能 に支持されている。第2操舵軸4は、筒状に形成されており、その軸長方向中間部は、一対の軸受118,119を介してハウジング8bに回転が可能に支持されており、また、これら軸受118,119間の嵌合部4bに、ウォームホイール172が嵌合固定されている。

【0032】上述した軸受116~119の内、ハウジング8bの開口部に設けられた軸受116,118,119は、RD又はRSシール付の軸受であり、ハウジング8b内を外部の空気から遮断している。ウォームホイール172の歯部は、ナイロン系の合成樹脂製である為、空気中の湿気を吸収して寸法変化(膨張)し、ギヤ噛合い部の芯間圧力が大きくなり、モータ6の回転トルクが増加するという問題があり、舵輪(ハンドル)の戻り易さ及び操舵フィーリングに悪影響を与えるおそれがあった。

【0033】しかし、上述したように、ハウジング8bの開口部の軸受116,118,119をシール付の軸受として、ハウジング8b内を外部の空気から遮断することにより、ハウジング8b内の空気を乾燥状態に維持することが出来るので、ウォームホイール172は吸湿せず、寸法変化を抑制し、モータ6の回転トルクの増加を防止することが出来、舵輪(ハンドル)の戻り易さ及び操舵フィーリングの悪化を防ぐことが出来る。その他の構成及び作用は、上述した本発明に係る電動パワーステアリング装置の実施の形態1の構成及び作用と同様であるので、説明を省略する。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係る電動パワーステアリング装置の実施の形態の構成を示す断面図である。

【図2】本発明に係る電動パワーステアリング装置の減速機構及びモータの構成例を示す部分断面図である。

【図3】本発明に係る電動パワーステアリング装置の減速機構のウオームの外観例を示す正面図である。

【図4】本発明に係る電動パワーステアリング装置のウオーム及びウォームホイールと、従来のウオーム及びウォームホイールとを比較する為の図表である。

【図5】本発明に係る電動パワーステアリング装置のウオーム及びウォームホイールと従来のウオーム及びウォームホイールとの各仕様を比較した一覧表である。

【図6】本発明に係る電動パワーステアリング装置のウオーム及びウォームホイールと従来のウオーム及びウォームホイールとの、それぞれの噛合い率及び最大歯面圧力を、FEM解析により求めたときの負荷条件(a)及びその解析結果(b)を示す各一覧表である。

【図7】本発明に係る電動パワーステアリング装置のウオーム及びウォームホイールの、中間点(a)のとき、僅かに左回転させたとき(b)、僅かに右回転させたとき(c)のFEM解析による各接触面を示す解析図である。

【図8】従来の電動パワーステアリング装置のウオーム及びウォームホイールの、中間点(a)のとき、僅かに左回転させたとき(b)、僅かに右回転させたとき(c)のFEM解析による各接触面を示す解析図である。

【図9】従来の電動パワーステアリング装置のウオーム 及びウォームホイールの、中間点(a)のとき、僅かに 左回転させたとき(b)、僅かに右回転させたとき (c)のFEM解析による各接触面を示す解析図であ る

【図10】電動パワーステアリング装置の減速機構及び モータの構成例を示す正面部分断面図(a)及び側面部 分断面図(b)である。

【図11】従来の電動パワーステアリング装置の構成例 を示す断面図である。

【図12】従来の電動パワーステアリング装置の減速機構及びモータの構成例を示す部分断面図である。

【図13】従来の電動パワーステアリング装置の減速機構のウオームの外観例を示す正面図である。

【図14】ウォームホイールの歯厚と面圧との関係を示すグラフである。

【図15】3条ウォームと2条ウォームとにおける、ウォームホイール外径に対する、適用可能な最大アシストトルクを示すグラフである。

【符号の説明】

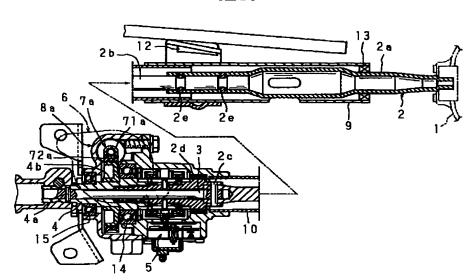
1 操舵輪

4 第2操舵軸(操舵軸)

!(6) 001-270450 (P2001-,50

5 トルクセンサ 6 モータ 7 a 減速機構 8 a ハウジング 7 1 a ウォーム 72a ウォームホイール 74 軸部 75 連結部 76a 噛合部

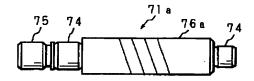
【図1】



6 18 8 a 11 16 7 a 71 a 74 72 a 9

【図2】

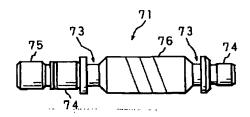
【図3】



【図4】

	本発明	参考1
ウォーム条数	3	2
モジュール	1,65	2, 5
ギヤ比	13.67	1 3. 5
ウォームホイール協致	-41	27
ギヤ芯固距離	43,2mm	43,2 mm

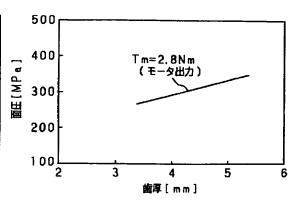
【図13】



【図5】

【図14】

		3条タイプ (本発明)	2条タイプ (参考1)	2条タイプ (参考2)
基礎仕機	モジュール	1.65	2.5	2, 0
松山湖至	ギヤ比	13.67	13,5	16.5
	条 数	3	2	2
ウォーム	進み角 [deg]	20	20	20
!	外 径[mm]	Ø17.11	Ø18.62	Ø14.90
ウォーム	歯数	41	27	33
ホイール	進み角[deg]	20	20	20
(減速ギヤ)	外 径[mm]	ø75.5	ø76.2	Ø73.84
軸翼距離 [mm]		43.2	43.2	41.0
鳴合い率		3 ~ 4	2~3	2~3
モータ出力トルク [N・m]		2.8/45A	2.8/45A	1.33/25A
最大歯面圧力	[MPa]	267.0	348,7	266.2

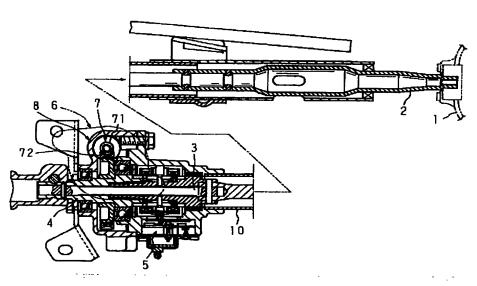


【図6】

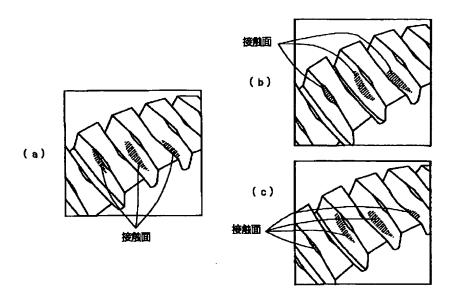
(a)			3条タイプ	2条タイプ (参考1)	2条タイプ (参考2)
	モジュール		1.65	2, 5	2.0
負荷津	●本本件 トルク [N·m] 38.3	38.3	37.8	21.9	
	只你来什	軸 力[N]	1052.5	1063.1	624.9

(b)			3条タイプ	2条タイプ (参考1)	2条タイプ (参考2)
	モジュール		1,65	2.5	2.0
	歯面圧力 最大 [MP a] 平均(=A/B	最大	269,97	348,73	266.2
		平 均(=A/B)	100.05	110.30	108.09
	負 荷	[N](=A)	572.77	121.44	308,49
	接触面積	[mm ²](=B)	5.723	1.101	2.854

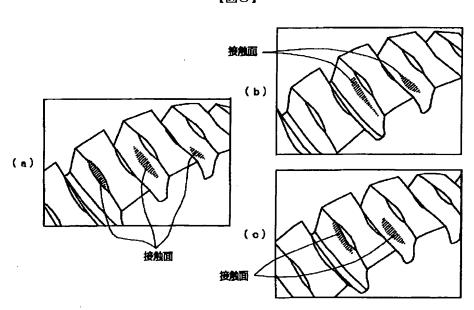
【図11】

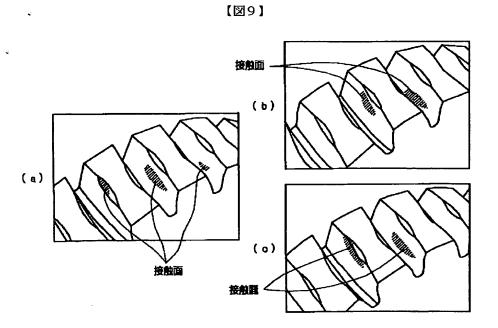


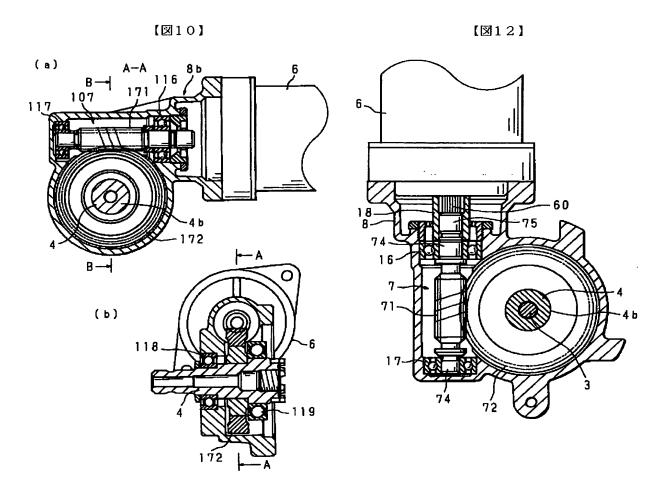
【図7】



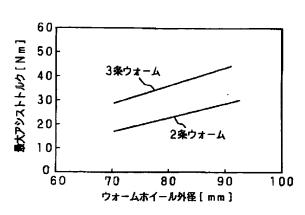
[図8]











フロントページの続き

(72)発明者 西村 克利 大阪府大阪市中央区南船場三丁目5番8号 光洋精工株式会社内 Fターム(参考) 3D033 CA04 3J009 DA16 EA06 EA19 EA32 EB01 EB30 EC02 FA08